(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平10-96741

(43)公開日 平成10年(1998) 4月14日

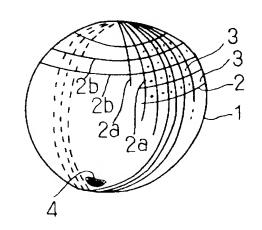
(51) Int.Cl. ⁶	識別記号	FΙ						
G01P 15/0	02	G01P 1	15/02 B					
A 6 1 B 5/1	1	G 0 1 C	G 0 1 C 9/06			E		
G 0 1 C 9/0	06		9/18 Z A 6 1 B 5/10 3 1 0 A					
9/1	8	A 6 1 B						
		審査請求	未請求	請求項の数4	OL	(全 4 頁)		
(21)出願番号	 特願平8−251867	(71)出願人	591033227					
			株式会社	生アムテックス				
(22)出顧日	平成8年(1996)9月24日		群馬県佐	左波郡赤堀町大	字鹿島	7番地		
		(72)発明者	(72)発明者 安 俊典 群馬県佐波郡赤堀町大字鹿島北鹿島7番 株式会社アムテックス赤堀工場内					
		1						
		1						
		(74)代理人	弁理士	宮園 純一				
		1						
		÷						

(54) 【発明の名称】 運動状態検出装置

(57) 【要約】

【課題】 静止時の姿勢・傾斜を求め、運動時には、その速度、加速度の大きさを計測することのできる簡便な装置を提供する。

【解決手段】 球体1の内面に格子状のアース線2を設け、かつ、球体1の内面に、上記アース線2に接しないように電位検出于3を物一に分布させ、内部に水銀等の液体導電体4を封入する。電位検出子3が液体導電体4を介してアース線2にアースされることによる電位検出子3に現われる電位の変化を検出する電位検出手段10と、この電位検出手段10の出力に基づき電位の分布を検出する分布検出手段12と、この分布検出手段12の出力に基づき電位分布の変化量を検出する変化量検出手段13とを設ける。この分布検出手段12及び変化量検出手段13とを設ける。この分布検出手段12及び変化量検出手段13の出力に基づき速度、加速度、傾き等が出力される。



【独語講式の範围】

【請求項、】 中空な球体1の内面に格子力のアース線 2を記す、かつ、E記録は1の内面に、上記アース場に に接しないように電位検出子』を均っに分布させ、更に 内部に液体導電体1を封入したことを特徴とする動物 態相談置。

【徳邦道』】中党な球体主の内面に格予状のアース線 全を試け、かつ、上記344177内面に、上記アース網が に接しないように電位検出子。を均一に分布させ、更に 液は鼻道は4を介してアース線2にアースされることに よろ電位検出子3に現われる電位の変化を検出する電位 検出手段と、この電位検出手段の出力に基づき電位検出 子で検出される電位の分布を検出する分布検出手段と、 この分布検出手段の出りに基づき電位分布の変化量を検 出する変化量極出手段と、正記分布検出手段及び変化量 検出手段の出力に基づき速度、加速度、傾き等を出力す る出力手段とを含むことを特徴とする運動状態検出装 带。

- 前記夜体がは顕であることを特徴とする。20 【請求項3】 清,打百台記載四運動制能検出装置。

【請別項目】 前記液体は、電解質を溶かした内に特性 を与えたものであることを特徴とすら請求項2記載の運 動物的特別設置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【毎明の属する技術分野】本発明は、同動性の機器もし くは、携帯型の機器もしくは、身体に固定して利用する 通動性態検出装置に関する。

[00002]

【従来の技術】従来の技術としては、加速度を検出する 妻子としては、加速度が力として作用した際に発生する 変形による圧力を検出する。例えば、ストレイン ゲージ **孝子や、変位によって硅氢コアやスイッチ、光スリット** などを動かし、抵抗値やインダクタンス、光の量の変化 を検出するポテンショメータなどかあった。あるいは、 受信や原配角を検出する、ジャイロ・スコープも、その 目的に応じて、変位の検出に使用することが可能であっ た。また、傾斜を許るには、水銀などを封入して、スイ ッチ(5)(100/10) FFを検出する傾斜化2 サーなどがあっ 40 مند ہ ۔ ر

[(* * *)]]

【発明が進齢性にようとする課題】・取に、加速度の検出 は、加速度が對極に加かることによって、物体に発用す る変化などを検知する。このため、重力が進度が検出、 すながら、静治時に加かっている物質質の検性、は難を 変えれば、重付に対して、とびようが傾きを有している かを特別することは、主管であった。一方、症疾あった よりの傾斜としサーの抑制には、重力に対して、一定角 要に比傾いているが、どうかで検出しかできなかった。

また、運動から派生する加速度の検出に際しては、ごヤ イコ・スコープのような原価な削力センサーを用いる以 外にはなかった

【100:11】このため、静止時においては、重力の方 句。すなわち、炭勢・頸斜がどうなっているか定量的な 値を求め、運動時には、加速度がどの精度発生している か、その加速度の向きは、どもり向きであらかなどを、 定量的に計測することのできる高価なものはあったが、 安価で簡便な装置かなかった。この発明は、静止時の姿 内部に複句集集団体4を封入し、前記電位検出予しが上記。10 勢・傾斜を定量的な値として圧め、運動時には、加速度 の力きさとその向きを定量的に計測することのできる簡 便が装置を提供することを目的とする。

[no::5]

部題を解決するための手段 請求項工は、中空を球体 1 cm内面に格子法のアース線にを設け、カー、上記球体 1つ内面に、上記アース線2に接しないように電位検出 子にを均一に分布させ、更に内部に水銀等の液体導電体 4 を封入し、簡便で廉価に製造できる。

【コロウェ】請求項2は、電位検出子さが液体導電体4 を介してアース線とにアースされることによる電位検出 子言に現われる電位の変化を検出する電位検出手段10 と、この電位極出手段10の出力に基づき電位検出子3 で検出され電位の分布を検出する分布検出手段12と、 この分布検出手段12の出力に基づき電位分布の変化量 を検出する変化量検信手段10%と、この分析検出手段1 2及び変化量検出手段1.3の出力に基づき出力手段1.5 が速度、加速度、傾き等を出力する。精度が高い割りに 廉価に製造できる。

【ロロリ7】請求項3は、液体尊電体4が雰観であり、 30 製造が簡単である。

【0008】請称項4は、液体導電体4は、電解質を溶 かした力に粘性を与えたものであり、製造が簡単であ 500

[array]

【発明の実施の形態】

実施の可能 1. 以下、本発明の実施の可能を図面を参照 し説明する。国主において、中空な財体工はボール状の 絶縁材料により形成され、球体1の内面に導電性材料に より格子状のアース線とを設ける。

【いい」の】アース線では、一例として地球儀の緯度線 のように北極から南極まて、延長するアース緯とほど、 経度総のように、上記違度線を直角に横切るアース線と かとからなる。

【・11】[10]において、これら格子映のアース線で は抑制点で支引し接触しており、後述の電位控制デリビ は分離しているが、一点をりょ青斑等のスプリングれる を介して接近すれば、全アース線でカアース電位になっ る。これら格子がアース線とは球体上の竹部に導体に よこメッキをして形成してもよいし、または格子(れの溝 を形成してこの構に溶けた導体を流して埋め合わせて形 式しても、あるいは細い関策を摂り付けて呼吸してもよい。 い。

【①)12】 内に、図1、田3において、母体1の事面に、アース建立に接しないよっに電信時出子3を均った手布させる方法を説明する。電信検出子3は球体1に、 田部)を備えた導体のピンとをアース網2に接しないよっ、C球体1の信側から外側に向けて判し通して形成する。 ピンドの電位検出子にの信号の出力朝子になり、これに引き出し線7を接続する。

【りり19】両極を除き、格子模様はほぼ均っなので、 各単位格子内に併成した電位検出子3は、財体1上で結 果的にほぼ均一に分布することになる。さて、上型のア 一ス線しと電位検出子中を形成した後に、所定の方法 で、球体1つ内部に小銀端の液体導電体4を封入する。

【10014】区4において、各電位検出予3の引き出し 約7は電位検出手段10の人力端予11にそれぞれ接続 されている。20は電位検出手段10の電荷である。各 電位検出予3には、引き出し網7を全し電位検出手段1 5の人力端予11から微小電流を均等に送ることにより、全電位検出予5がアースをに対して一定の電位整を 20 保つようになっている。また各人力端予11、即ち各電 位検出予5は電位検出手段10の内部でその電位がそれ それ1対1対応で独立に検知されている。

【コニュテ】電位極出手段主要は検知した各電位検出子コの主対1対応の電位値を分布検出手段12に送る。分布検出手段12は、1対1対応の電位値を写像した財体1由に提問して、球体主由の電位マップを開闢認識する。分布検出手段12から出力される電位の分布パターンを、変化量検出手段11は形態時間毎に毎回入力する。

【0016】さて球体1が図1のように、密極を下に北極を上にして、ニュートラルが位置で静止していると、液体導電体4は南極近くに凝集し、南極近くの複数の電位極出子さとアース約2とは液体導電体4が接触することにより、導通し、これら電位検出子さの電位がアース電位になっている。

【551.7】球体1に加速度が加えられたり、回転させられると、液体導電体4が広がったり、一定方向に流れたりして、同5のように液体分布状態が変化する。なお、スプリング材8で、球体1の運動を妨けることはなら、液体導電体4の分布状態の変化により、アース電位にから電位検出手にの分布も変化する。

【UO18】変化量検出手段13は内部にメモリを備え、所建時間毎に入力した電位の分布パターンを、時間

を関数にしてこのメモリに記憶する。変化量検出手段1 主ではメモリに記憶したある時間における電位の分布パターンと、その時の時間における電位の分布パターンと、その時の時間における電位の分布パターンと、次々に連続して比較し、電位分布の変化量を検出する。

【 デエキ】この今種検出手段12から出力される電位の分布パター」と変化量検出手段13から出力される電位を行わり変化量とが出力手段15に送られる。出力手段11ではこれの分布パターンと変化量に基づき、球体11が受けた速度、加速度、傾き等を演算し、速度、加速度の大きご、方向空傾き角度、傾き速度、回転量、回転速度等を、数値のプラフ形式で出力する。出力手段15は液晶やドドエの表示装置と印刷装置とを含むものとする。

【ロリコロ】この製置をジープ、カート等の運動機器、あらいは身体に付けると、静止時の姿勢・傾斜を定量的 か値で求め、運動等には、加速度の大きさとその向きを 定量的に計測することができる。

【国面の簡単な説明】

) 【[41】この発明の運動に態検出装置と加速度検出装置 の定体誘視器である。

【[42】この毎明の運動状態検出装置と加速度検出装置の部分状力構度[47]ある。

【日で】この河門の運動計態検出装置と加速度検出装置 の要単の転舶引である。

【194】この範囲の運動対態検出装置と加速度検出装置 のブロック用器型である。

【中も】この智明の運動対態検出装置と加速度検出装置 で動作を説明する図である。

30 【符号/5説明】

- . 球体
- 2 アース線
- 3 電位検出子
- 1 液大導電体
- 5 剪部
- 6 ピン
- 7 号出線
- 5 導線
- 1 点。電位極出手段
- 1.1 人力器 -
 - 11. 至布検出手段
 - 1 。 爱化量棒出手段
 - 1.5 出力手段

